



## Principal

Nombre Corto del Dispositivo	BMH
Tipo de Producto o Componente	Servo motor
Máximo velocidad mecánica	8000 rpm
Par de torsión continuo	1,2 N.M para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 400 V, trifásica 1,2 N.M para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 480 V, trifásica 1,4 N.M para LXM32.D12N4 a 3 A, 400 V, trifásica 1,4 N.m para LXM32.D12N4 a 3 A, 480 V, trifásica
Par máximo de paro	4,2 N.M para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 400 V, trifásica 4,2 N.M para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 480 V, trifásica 4,2 N.M para LXM32.D12N4 a 3 A, 400 V, trifásica 4,2 N.m para LXM32.D12N4 a 3 A, 480 V, trifásica
Potencia de salida nominal	350 W para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 400 V, trifásica 350 W para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 480 V, trifásica 700 W para LXM32.D12N4 a 3 A, 400 V, trifásica 700 W para LXM32.D12N4 a 3 A, 480 V, trifásica
Par nominal	1,1 N.M para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 400 V, trifásica 1,1 N.M para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 480 V, trifásica 1,3 N.M para LXM32.D12N4 a 3 A, 400 V, trifásica 1,3 N.m para LXM32.D12N4 a 3 A, 480 V, trifásica
Velocidad nominal	3000 rpm para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 400 V, trifásica 3000 rpm para LXM32.U60N4 a 1,5 A, 480 V, trifásica 5000 rpm para LXM32.D12N4 a 3 A, 400 V, trifásica 5000 rpm para LXM32.D12N4 a 3 A, 480 V, trifásica
Compatibilidad del producto	LXM32.U60N4 a 400 ... 480 V trifásica LXM32.D12N4 a 400 ... 480 V trifásica
Extremo del eje	Enchavetado
Grado de protección IP	IP65 estándar IP67 con kit IP67
Resolución respuesta velocidad	32768 puntos / giro
Freno de retención	Sin
Soporte de montaje	Reborde estándar internacional
Conexión Eléctrica	Conectores rectos

## Complementario

Compatibilidad de Gama	Lexium 32
[Us] Tensión de alimentación	480 V
Número de Fases de La Red	Trifásica
Corriente de parada continua	1,78 A
Potencia continua	1,05 W
Corriente máxima Irms	6 A para LXM32.U60N4 6 A para LXM32.D12N4
Corriente permanente máxima	5,97 A
Segundo eje	Sin el segundo extremo del eje
Diámetro del eje	11 mm
Longitud del eje	23 mm
Ancho de tecla	18 mm

Tipo de respuesta	Una sola vuelta SinCos Hiperface
Tamaño de la brida del motor	70 mm
Número de pilas de motor	1
Constante de par	0,79 N.m/A a 120 °C
Emf constante	50,72 V/krpm a 120 °C
Número de polos de motor	10
Inercia del rotor	0,59 kg.cm <sup>2</sup>
Resistencia del estator	8,3 Ohm a 20 °C
Inductor del estator	23,4 mH a 20 °C
Constante de tiempo eléctrica del estator	2,8 ms a 20 °C
Fuerza radial máxima	660 N a 1000 rpm 520 N a 2000 rpm 460 N a 3000 rpm 410 N a 4000 rpm 380 N a 5000 rpm 360 N a 6000 rpm
Fuerza axial máxima	0,2 x Fr
Tipo de refrigeración	Conven natural
Longitud	122 mm
Diámetro del collarín de centrado	60 mm
Profundidad del collarín de centrado	2,5 mm
Número de orificios de montaje	4
Diámetro de los orificios	5,5 mm
Diámetro del círculo de los orificios de montaje	82 mm
Peso del producto	1,6 kg

### Unidades de embalaje

Tipo de unidad de paquete 1	PCE
Número de unidades en el paquete 1	1
Paquete 1 Altura	11,0 cm
Paquete 1 Ancho	20,0 cm
Paquete 1 Longitud	40,0 cm
Paquete 1 Peso	1,8 kg

### Sostenibilidad de la oferta

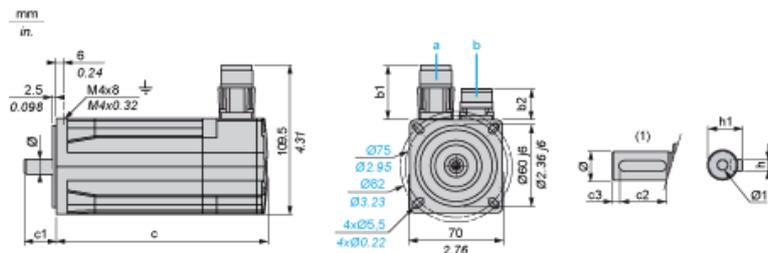
Estado de oferta sostenible	Producto verde premium
Reglamento REACH	 <a href="#">Declaración De REACH</a>
Directiva RoHS UE	Cumplimiento proactivo (producto fuera del alcance de la normativa RoHS UE)
Sin mercurio	Sí
Normativa de RoHS China	 <a href="#">Declaración RoHS China</a>
Información sobre exenciones de RoHS	 <a href="#">Sí</a>
Comunicación ambiental	 <a href="#">Perfil Ambiental Del Producto</a>
Perfil de circularidad	No se necesitan operaciones de reciclaje específicas
RAEE	En el mercado de la Unión Europea, el producto debe desecharse de acuerdo con un sistema de recolección de residuos específico y nunca terminar en un contenedor de basura.
Sin PVC	Sí

# Hoja de datos del producto BMH0701P36A1A

## Esquemas de dimensiones

### Dimensiones de los servomotores

#### Ejemplo con conectores rectos



- a: Alimentación para freno de servomotor
- b: Alimentación para codificador de servomotor
- (1) Extremo de eje, ranura con chaveta (opcional)

#### Dimensiones en mm

Conectores rectos		Conectores en ángulo giratorios		c (sin freno)	c (con freno)	c1	c2	c3	h	h1	Ø	Ø1 para tornillos
b1	b2	b1	b2									
39,5	25,5	39,5	39,5	122	161	23	18	2,5	4 h9	12,5 <sup>+0</sup> <sub>-0,13</sub>	11 k6	M4 × 14

#### Dimensiones en pulgadas

Conectores rectos		Conectores en ángulo giratorios		c (sin freno)	c (con freno)	c1	c2	c3	h	h1	Ø	Ø1 para tornillos
b1	b2	b1	b2									
1,55	1	1,55	1,55	4,80	6,33	0,90	0,70	0,09	0,16 h9	0,49 <sup>+0</sup> <sub>-0,0051</sub>	0,43 k6	M4 × 0,55

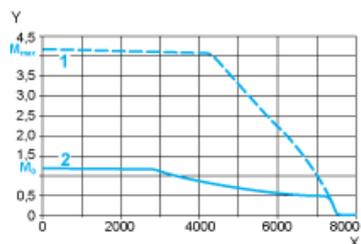
# Hoja de datos del producto BMH0701P36A1A

## Curvas de rendimiento

### Tensión de alimentación trifásica de 400 V

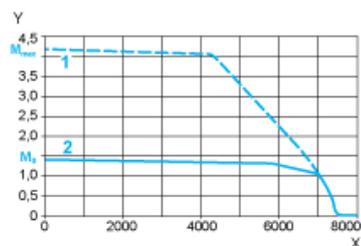
#### Curvas de par/velocidad

Servomotor con servoaccionamiento LXM32•U60N4



- X Velocidad en rpm  
Y Par en Nm  
1 Pico de par  
2 Par continuo

Servomotor con servoaccionamiento LXM32•D12N4

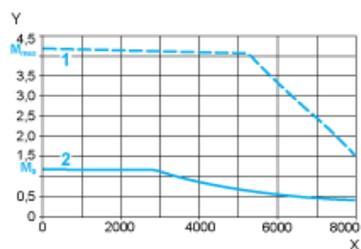


- X Velocidad en rpm  
Y Par en Nm  
1 Pico de par  
2 Par continuo

### Tensión de alimentación trifásica de 480 V

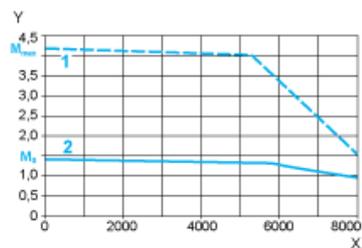
#### Curvas de par/velocidad

Servomotor con servoaccionamiento LXM32•U60N4



- X Velocidad en rpm  
Y Par en Nm  
1 Pico de par  
2 Par continuo

### Servomotor con servoaccionamiento LXM32-D12N4



X Velocidad en rpm

Y Par en Nm

1 Pico de par

2 Par continuo